Ρομποτ Διανομης Κολλας AB 3 Αξονων, Σιλικονη & Εποξικη JW-GL02

Model No. JW-GL02



SPECIFICATIONS

Τυπος	Αυτοματη Μηχανη Διανομης Κολλας AB
Αριθμος Αξονων	3
Εφαρμογη	Διανομη σιλικονης για κουκκιδες, γραμμες, μοτιβα
Χρηση	Βιομηχανικη κατασκευη καλωδιων
Τυπος Κολλας	Δυο συστατικων (AB), εποξειδικη ρητινη

Το JW-GL02 ειναι ρομποτ διανομης τριων αξονων για κολλες δυο συστατικων, με δοσομετρηση A και B σε αναλογια αναμιξης 10:1 και εφαρμογη κουκκιδων, γραμμων και συνθετων σχηματων. Χειριζεται σιλικονη, κολλα AB, εποξικη ρητινη και αλλες κολλες δυο συστατικων, και ειναι φτιαγμενο για βιομηχανικη κατασκευη δεσμων καλωδιων.

Η κολλα δυο συστατικων αστοχει στην αναμιξη και οχι στο ακροφυσιο: αναλογια που παρεκκλινει κατα μερικα τοις εκατο αφηνει κολλωδη η ευθραυστη ενωση που φαινεται μονο μετα τη σκληρυνση. Το GL02 δοσομετρει τα δυο συστατικα σε 10:1 και αναμιγνυει στην κεφαλη διανομης, ωστε η αναλογια να οριζεται απο τη μηχανη και οχι απο χειριστη που μετρα διαδρομες. Διπλες δεξαμενες πιεσης στο πλαισιο κρατουν A και B χωριστα, και το πνευματικο ντουλαπι απο κατω φερει τους ρυθμιστες και τις βαλβιδες που κρατουν σταθερες τις πιεσεις τροφοδοσιας σε ολη τη βαρδια.

Οι τρεις μηχανες κολλας διαφερουν κατα κολλα και ελεγχο. Το GL01 ειναι ρομποτ παγκου για κολλες ενος συστατικου απο συριγγα, το GL03 ειναι ρομποτ παγκου με αποκλειστικο συστημα ελεγχου διανομης και εισαγωγη γραφικων υπολογιστη, και το GL02 ειναι η μοναδα δυο συστατικων δαπεδου με δοσομετρηση 10:1 και τροφοδοσια δεξαμενης για παραγωγη δεσμων.

Βασικα χαρακτηριστικα

1. Δοσομετρηση 10:1 των A και B, με τα δυο συστατικα να αναμιγνυονται στην κεφαλη διανομης ωστε η αναλογια να οριζεται απο τη μηχανη και οχι απο τον χειριστη.

2. Διπλες δεξαμενες πιεσης κρατουν A και B χωριστα, διατηρωντας σταθερες τις πιεσεις τροφοδοσιας σε ολη τη βαρδια παραγωγης.

3. Κινηση τριων αξονων που καλυπτει κουκκιδες, γραμμες και συνθετα σχηματα, προγραμματισμενη ως διαδρομη και οχι ως σειρα χειροκινητων περασματων.

4. Δεχεται σιλικονη, κολλα AB, εποξικη ρητινη και αλλες κολλες δυο συστατικων, καλυπτοντας δομικη συγκολληση και στεγανοποιηση.

5. Πλαισιο δαπεδου με HMI οθονης αφης και πανελ κουμπιων, μαζι με φαρο στοιβας για την κατασταση κυκλου απο αποσταση.

6. Πνευματικο ντουλαπι ελεγχου κατω απο την επιφανεια εργασιας φερει τους ρυθμιστες και τις βαλβιδες και για τις δυο γραμμες συστατικων, μακρια απο την περιοχη διανομης.

Τεχνικες προδιαγραφες

Παραμετρος	Προδιαγραφη
Μοντελο	JW-GL02
Τυπος μηχανης	Ρομποτ διανομης κολλας AB τριων αξονων, δαπεδου
Διαταξη αξονων	3 αξονες
Τυποι διανομης	Κουκκιδες, γραμμες, συνθετα σχηματα
Κολλες	Σιλικονη, κολλα AB, εποξικη ρητινη, κολλες δυο συστατικων
Αναλογια αναμιξης	10:1
Ελεγχος	HMI οθονης αφης με πανελ κουμπιων
Τροφοδοσια κολλας	Διπλες δεξαμενες πιεσης με πνευματικο ντουλαπι ελεγχου
Εφαρμογη	Βιομηχανικη κατασκευη δεσμων καλωδιων

Εφαρμογες

— Προετοιμασια υπερχυτευσης δεσμων - εποξικη δυο συστατικων η σιλικονη στη διακλαδωση και στο θηλυκωμα συνδεσμου πριν τη μορφοποιηση.

— Ανακουφιση καταπονησης δεσμης - ραβδοι κολλας AB στη μεταβαση περιβληματος-συνδεσμου, σε αποθηκευμενη διαδρομη.

— Στεγανοποιηση δεσμης αυτοκινητου - γραμμες στεγανωτικου δυο συστατικων σε εδρες δακτυλιου και κοιλοτητες συνδεσμων.

— Ενσωματωση αισθητηρων και ρελε - κουκκιδες και γραμμες εποξικης σε περιβληματα οπου η αναλογια αναμιξης ελεγχει τη σκληροτητα σκληρυνσης.

— Συναρμολογηση κουτιου ελεγχου - δομικη συγκολληση εισοδων καλωδιου και εσωτερικων στηριγματων με κολλα δοσομετρημενη 10:1.

FAQ

Ποια ειναι η κυρια εφαρμογη του Αυτοματου Ρομποτ Εφαρμογης Κολλας 3 Αξονων AB;

Αυτο το ρομποτ σχεδιαστηκε για υψηλης ακριβειας εφαρμογη δικοπονεντικων (AB) κολλων, σιλικονων και εποξειδων. Ειναι ιδανικο για εφαρμογες που απαιτουν συνεπεις κουκκιδες, γραμμες η πολυπλοκα μοτιβα επικαλυψης, καθιστωντας το τελειο για βιομηχανιες οπως η κατασκευη καλωδιων, η συναρμολογηση ηλεκτρονικων και οποιαδηποτε διαδικασια που απαιτει αξιοπιστη, αυτοματοποιημενη εφαρμογη κολλας.

Πως ωφελεί η κίνηση 3 αξόνων τη διαδικασιά εφαρμογής;

Η ρομποτική κίνηση 3 αξόνων (X, Y, Z) παρεχει πληρη ογκομετρικο έλεγχο, επιτρεποντας στο κεφαλι του εφαρμοστη να πλοηγηθει σε πολυπλοκες διαδρομες και τρισδιαστατες επιφανειες με υψηλη ακριβεια. Αυτο διασφαλιζει ομοιομορφη εναποθεση κολλας, εξαλειφει το ανθρωπινο λαθος και επιτρεπει την αυτοματοποιηση περιπλοκων μοτιβων, βελτιωνοντας σημαντικα την επαναληψιμοτητα και την ποιοτητα του προϊοντος σε βιομηχανικα περιβαλλοντα.

Τι ειδη υλικων μπορει να εφαρμοσει αυτη η μηχανη;

Αυτη η μηχανη σχεδιαστηκε ειδικα για δικοπονεντικα υλικα, συμπεριλαμβανομενων κολλων AB (οπως εποξικο και πολυουρεθανη), σιλικονων και αλλων ενωσεων βασισμενων σε ρητινες. Το συστημα ακριβους μετρησης και αναμιξης της διασφαλιζει τη διατηρηση της σωστης αναλογιας ρητινης και σκληρυντικου, η οποια ειναι κριτιμη για την αποδοση και τη σκληρυνση αυτων των υλικων.

Τι καθιστα αυτον τον εφαρμοστη καταλληλο για την κατασκευη καλωδιών JINGWEI;

Στην παραγωγη καλωδιών JINGWEI, η ακριβης εφαρμογη ενωσεων στεγανοποιησης, σφραγισης η ανακουφισης τασης ειναι ζωτικης σημασιας. Αυτο το ρομποτ προσφερει την ακριβεια και τη δυνατοτητα προγραμματισμου που απαιτειται για συνεπεις κουκκιδες η γραμμες κολλας σε συνδετες και συνδεσεις καλωδιών. Η αυτοματοποιηση του αυξανει την παραγωγικοτητα, διασφαλιζει την επαναληψιμοτητα της διαδικασιας και μειωνει τα αποβλητα υλικων, καθιστωντας το βασικο εξαρτημα του εξοπλισμου κατασκευης καλωδιών JINGWEI.

Ποια ειναι τα βασικα χαρακτηριστικα αποδοτικοτητας και ανθεκτικοτητας αυτου του βιομηχανικου εφαρμοστη κολλας;

Κατασκευασμενο για βιομηχανικα περιβαλλοντα, ο εφαρμοστης διαθετει ισχυρη μηχανικη δομη, ακριβεις σερβοκινητηρες και ανθεκτικο συστημα βαλβιδας εφαρμογης. Παρεχει λειτουργια υψηλης ταχυτητας, ευκολο προγραμματισμο για διαφορετικα μοτιβα και ελαχιστες απαιτησεις συντηρησης. Αυτα τα χαρακτηριστικα συνδυαζονται για να προσφερουν μακροπροθεσμη αξιοπιστια, μειωμενα λειτουργικα κοστη και υψηλη αποδοση της επενδυσης μεσω συνεπους, αποδοτικης παραγωγης.